

Empresa:

Contacto:

Teléfono:

Email:

## OBJETO A MANIPULAR

Material:

Dimensiones (mm):  
Mínimas:  
Máximas:

Poroso:                      Húmedo:                      Imantado:                      Caliente / Frío:

Peso (Kg.):  
Mínimo:  
Máximo:

## MANIOBRA DE MANIPULACIÓN

Mínima (mm):

Máxima (mm):

Disposición de la carga en la posición de cogida:

Disposición de la carga en la posición de dejada:

Altura máxima disponible en el área de trabajo (mm):

Área de barrido (ALCANCE) (mm):

Elementos de interferencia en zona de trabajo:

Tiempo de ciclo requerido (seg):

## CARACTERÍSTICAS REQUERIDAS

CAPACIDAD DE CARGA (KG)

MANIPULACIÓN DE PESOS DIFERENTES

AUTORREGULABLE

VOLTEO DE PIEZA

ÁNGULO DE VOLTEO:

GIRO DE PIEZA

ÁNGULO DE GIRO DE PIEZA:

## TIPO DE SOPORTE



COLUMNA



MENSULA



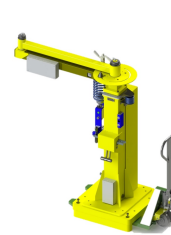
SIRGA



TIPO KBK



PARALELOGRAMO



BASE MOVIL



ERGOLEV+COBOT

