

Empresa:

Contacto:

Teléfono:

Email:

OBJETO A MANIPULAR

Material:

Dimensiones (mm):
Mínimas:
Máximas:

Poroso: Húmedo: Imantado: Caliente / Frío:

Peso (Kg.):
Mínimo:
Máximo:

MANIOBRA DE MANIPULACIÓN

Mínima (mm):

Máxima (mm):

Disposición de la carga en la posición de cogida:

Disposición de la carga en la posición de dejada:

Altura máxima disponible en el área de trabajo (mm):

Área de barrido (ALCANCE) (mm):

Elementos de interferencia en zona de trabajo:

Tiempo de ciclo requerido (seg):

CARACTERÍSTICAS REQUERIDAS

CAPACIDAD DE CARGA (KG)

MANIPULACIÓN DE PESOS DIFERENTES

AUTORREGULABLE

VOLTEO DE PIEZA

ÁNGULO DE VOLTEO:

GIRO DE PIEZA

ÁNGULO DE GIRO DE PIEZA:

TIPO DE SOPORTE



COLUMNA



MENSULA



SIRGA



TIPO KBK



PARALELOGRAMO



BASE MOVIL



ERGOLEV+COBOT

